



ملحوظة:

تعتذر إدارة النشر العلمي والمطابع عن عدم وضوح بعض الإشكال و ذلك لعدم وضوحها في الأصل المترجم.

# التحكم والاستقرارية لنظام القدرة

تأليف

الدكتور ب. م. أندرسون      الدكتور عبدالعزيز أ. فؤاد  
أستاذ الهندسة الكهربائية      أستاذ الهندسة الكهربائية  
جامعة ولاية أيوا

ترجمة

الدكتور عبدالعزيز عبدالله السليمان      الدكتور عبدالله محمد الشعلان  
أستاذ الهندسة الكهربائية      أستاذ الهندسة الكهربائية  
جامعة الملك سعود

النشر العلمي والمطابع - جامعة الملك سعود

ص.ب ٦٨٩٥٣ - الرياض ١١٥٣٧ - المملكة العربية السعودية



ح) جامعة الملك سعود، ١٤٢٣هـ - (٢٠٠٢م)

هذه ترجمة عربية مصرح بها لـ

This arabic translation of Power System Control & Stability

By: P. M. ANDERSON and A. A. FOUAD

Published by: © 1986 The IOWA State University Press, Ames, IOWA, U. S. A.

فهرسة مكتبة الملك فهد الوطنية أثناء النشر

أندرسون، ب.م.

التحكم والاستقرارية لنظام القدرة / ب.م. أندرسون، عبد العزيز أ. فؤاد؛  
ترجمة عبد العزيز عبد الله السليمان، وعبد الله محمد الشعلان - الرياض.

٧٨٢ ص ١٧ × ٢٤ سم

ردمك : ٣ - ٠٩٣ - ٣٧ - ٩٩٦٠

١ - الهندسة الكهربائية أ - فؤاد، عبد العزيز أ. فؤاد (م. مشارك)

ب - السليمان، عبد العزيز عبد الله (مترجم) ج - الشعلان، عبد الله محمد

(مترجم) د - العنوان

٢١/٠١٩١

ديوي ٣، ٦٢١

رقم الإيداع : ٢١/٠١٩١

ردمك : ٣ - ٠٩٣ - ٣٧ - ٩٩٦٠

حكمت هذا الكتاب لجنة متخصصة، شكلها المجلس العلمي بالجامعة، وقد وافق  
المجلس العلمي على نشره - بعد اطلاعه على تقارير المحكمين - في اجتماعه  
العشرين للعام الدراسي ١٤١٨/١٤١٩هـ المعقود في تاريخ ٢٠/٢/١٤١٩هـ الموافق  
١٤/٦/١٩٩٨م.

النشر العلمي والمطابع ١٤٢٣هـ

## مقدمة المترجمين

تعتبر الترجمة في عصرنا الحديث عنصراً حيوياً ومصدراً أساسياً لإثراء اللغة، وتجديد حيويتها، واتساع انتشارها، وتحديث مفرداتها وصيغها ومفاهيمها، لذا فمن جملة الأسباب التي حفزتنا إلى ترجمة مثل هذا الكتاب ما يلي:

- ١ - أهمية التعريب وبخاصة في المجالات العلمية والتقنية ومدى أهمية ذلك في إثراء اللغة العربية وتحديثها وابتكار مدلولات ومعانٍ ومصطلحات جديدة لها.
- ٢ - تمكين اللغة العربية من أن تأخذ مكانتها بين اللغات العالمية الحية في مجال العلوم والتقنية الحديثة وبجانب مكانتها السامية في مجالات العلوم الأخرى.

عندما شرعنا في التفكير في أنسب الكتب، وأكثرها غزارة في الفحوى والمضمون وتتناول موضوع "استقرارية أنظمة القدرة الكهربائية" ليكون عوناً ومرجعاً للدارسين والمهندسين والباحثين في مجال الهندسة الكهربائية، لم يكن ذلك هدفاً سهلاً المنال وذلك لعملية الاختيار الشاقة والمضنية من بين عشرات الكتب المترجمة على رفوف المكتبات أو المتاحة كمقررات ومراجع في الجامعات بعدة لغات ولعدد من المؤلفين. لذا يُعزى اهتمامنا واختيارنا لترجمة هذا الكتاب لعدة أسباب من أهمها:

- ١ - يعتبر هذا الكتاب من أوسع الكتب انتشاراً، وأكثرها تداولاً في كثير من الجامعات العالمية وذلك لسمعة مؤلفيه الواسعة في مجال الاستقرارية والتحكم في النظم الكهربائية من جهة، ولأن هذا الكتاب يعتبر بمثابة العمود الفقري في تمثيل أنظمة القدرة الكهربائية ووصفها بصورة دقيقة وبنماذج مختلفة من جهة أخرى. وللدلالة أيضاً على مدى أهمية هذا الكتاب وسعة انتشاره، تبنى نشره معهد المهندسين الكهربائيين

والإلكترونيين المعروف بالـ *IEEE* بدلاً من نشره بواسطة جامعة أيوا.

٢ - يقدم هذا الكتاب الأسس النظرية لموضوع الاستقرار والتحكم في أنظمة القوى الكهربائية، ويتدرج في العمق والتعقيد ليصبح ملائماً للمستويات المتقدمة لطلاب الهندسة الكهربائية ومناسباً للباحثين والمتخصصين وطلاب الدراسات العليا لغزارة مادته وتغطيتها لجوانب متعددة.

٣ - يحتوي هذا الكتاب على أمثلة كثيرة محلولة باستخدام الحاسوب، ويقدمها بأسلوب منطقي متتابع وبدرجة متدرجة في الشمولية والتفاوت والتعقيد.

وحيث إننا لم نجد كتاباً معرباً أفضل في موضوع الاستقرار، لذا فقد بذلنا في هذا الكتاب جهداً مضمياً ووقتاً طويلاً في ترجمته إلى اللغة العربية الفصحى قدر الإمكان وفي تعريب وتطويع الكثير من المصطلحات والمفاهيم بالرجوع إلى العديد من المعاجم الحديثة المعتمدة والمتخصصة. وحيث إن ثمة تغييراً في تعريب بعض المصطلحات والمعاني في بعض تلك المعاجم، فقد عمدنا إلى استنباط المصطلح المعرب من مدلولاته ومعانيه ومشتقاته الأصلية، ونأمل أن نكون قد وفقنا في ذلك.

نرجو من الله العليّ القدير أن يكون هذا العمل خالصاً لوجهه الكريم، وأن يكون هذا الكتاب عوناً للطلاب والأستاذ والباحث، وأن نكون بهذا الجهد المتواضع قد وفقنا في إضافة شيء مفيد في هذا المجال إلى المكتبة العربية، سائلين المولى جلّت قدرته أن يوفقنا لما فيه الخير والسداد، وأن يكتب لأمتنا العربية والإسلامية الخير والسؤدد فهو نعم المولى ونعم النصير، وهو الموفق والهادي إلى سبيل الرشاد.

## مقدمة المؤلفين

وضع هذا الكتاب من أجل أولئك المهندسين المتمرسين أو للطلاب ذوي المستويات المتقدمة الذين لديهم اهتمام بالسلوك الدينامي لأنظمة القدرة. ولقد تمخض العمل من الحاجة إلى منهج حديث في ذات الموضوع في جامعة ولاية أيوا الذي يستفيد من خبرة مسبقة في مجال تحليل نظم القدرة (والماكينات) الكهربائية، ونظريات الدوائر، وأنظمة التحكم، وتطبيقات الحاسوب. والغرض من هذا الكتاب هو فحص النماذج الرياضية لمركبات النظام بتفاصيل أكثر بغية تحليل سلوك النظام عن طريق استخدام الوسائط الحاسوبية؛ لذا فقد تم استخدام العمليات الحاسوبية التمثيلية والرقمية حيثما كانت أي منهما أكثر ملاءمة وأسهل تطبيقاً.

هناك العديد من الكتب التي ألفت في موضوع استقرارية نظم القدرة؛ فعلى سبيل المثال ثمة مجلدات ممتازة ألفها *E. W. Kimbark* وكذلك *S. B. Crary* ونحن نعتقد - على أي حال - بأن هناك حاجة إلى كتاب يركز على نمذجة مفصلة مناسبة للحل بواسطة الحاسوب، ويأخذ في الاعتبار كمية المعلومات الجديدة المكثفة التي نُشرت خلال العشرين سنة الماضية.

هذا الكتاب هو الأول من سلسلة تتكون من كتابين، تم تنسيقه في جزأين. يستعرض الجزء الأول نظرية الاستقرارية لنظم القدرة ذات الاستخدام الشائع خلال الخمسينيات، بينما يتم في الجزء الثاني تغطية عزم الازدواج الكهرومغناطيسي، بالإضافة إلى تقديم معالجة مستفيضة لنظم الاستثارة. كما اختتم هذا المجلد بفصل يتعامل مع أنظمة الماكينات (الآلات) المتعددة مع أحمال ممثلة لمعاوقات ثابتة. وفي المجلد الثاني ستُطور طريقة متكاملة للتعامل مع الاستقرارية والتحكم في نظام القدرة مع

اهتمام خاص موجه لإنتاج عزم الازدواج الميكانيكي.

عرضت مادة هذا الكتاب بتفاصيل كافية لتحقيق المتطلبات للطالب المتقدم ولكي تستخدم أيضاً في الفصول الدراسية. ولقد عني به أيضاً ليكون ذا جدوى للمهندسين المتمرسين. وقد تم تبني الطرق الحديثة للصياغات الرياضية لمعادلات النظام كلما كان ذلك مناسباً وممكنًا؛ ويتمثل ذلك في استخدام معادلات الحالة الفراغية والمصفوفات... إلخ. وهناك فارق كبير عن الأعمال السابقة يكمن في استخدام الصيغة المعدلة من تحويل بارك. *Park's transformation* ونحس بأن المزايا التي ستكتسب عند استخدام هذه الصيغة ستطغى على الصعوبات التي يعاني منها عند استخدام الصيغة المألوفة.

وقد ظهر اسم مؤلفين فقط على غلاف هذا الكتاب؛ ولكنهما يعرفان حق المعرفة بأن ثمة إسهامات غزيرة؛ في هذا الكتاب لأناس آخرين، فطلابنا - وهم أكثر من أن تذكر أسماءهم - هم المشاركون الأصليون وذلك عن طريق اتصالاتهم ومقترحاتهم أثناء مرحلة إعداد مواد هذا الكتاب. كذلك زملاؤنا، ونخص بالذكر ديفيد روب، وكينيث سي كرومبيل، وجون آر بافلات؛ فهؤلاء قدموا مساهمات قيمة وقاموا بمراجعة نتائج الحاسوب للمسائل والأمثلة. ونشيد أيضاً بمساهمة بعض الزملاء في قطاع الصناعة، وبخاصة كليفورد سي ينج، التي لم تقتصر على التصويبات فحسب، ولكن لإرشادهم المؤلفين لبعض النقاط الدقيقة في تحليل نظم القدرة. فنحن ننوه بمساهماتهم الكريمة مع بالغ الشكر والتقدير.



## المحتويات

صفحة

|    |  |
|----|--|
| هـ | مقدمة المترجمين                                  |
| ز  | مقدمة المؤلفين                                   |
| ١  | الفصل الأول: استقرارية أنظمة القدرة              |
| ١  | (١,١) مقدمة                                      |
| ٢  | (١,٢) متطلبات الاعتمادية لخدمة القدرة الكهربائية |
| ٤  | (١,٣) وصف المشكلة                                |
| ١١ | (١,٤) تأثير الصدمة في مركبات الأنظمة             |
| ١٥ | (١,٥) طرق المحاكاة                               |
| ١٨ | مسائل الفصل الأول                                |
| ٢٠ | المراجع  |
| ٢١ | الفصل الثاني: النموذج الرياضي الأولي             |
| ٢١ | (٢,١) معادلة التآرجح                             |
| ٢٥ | (٢,٢) الوحدات                                    |
| ٢٩ | (٢,٣) العزم الميكانيكي                           |
| ٣٣ | (٢,٤) العزم الكهربائي                            |

|    |   |
|----|---|
| ٣٦ | (٢,٥) منحني زاوية القدرة لماكينة متزامنة .....                            |
| ٤١ | (٢,٦) الترددات الطبيعية لتذبذب ماكينة متزامنة .....                       |
| ٤٤ | (٢,٧) نظام ماكينة واحدة إزاء موصل عمومي لامتناه - النموذج الكلاسيكي ..... |
| ٥٣ | (٢,٨) معيار المساحة المتساوية .....                                       |
| ٥٩ | (٢,٩) نموذج كلاسيكي لنظام متعدد الماكينات .....                           |
| ٦٢ | (٢,١٠) دراسة الاستقرارية الكلاسيكية لنظام ذي تسعة موصلات عمومية ...       |
| ٧٤ | (٢,١١) عيوب النموذج الكلاسيكي .....                                       |
| ٧٨ | (٢,١٢) رسم تخطيطي لماكينة أحادية .....                                    |
| ٨١ | مسائل الفصل الثاني .....  |
| ٨٨ | المراجع .....   |

### الفصل الثالث: استجابة النظام لاضطرابات صغيرة

|     |   |
|-----|---|
| ٨٩  | (٣,١) مقدمة .....   |
| ٩٠  | (٣,٢) أنواع المشكلات المدروسة .....                                 |
| ٩٣  | (٣,٣) الماكينة المتزامنة غير المجهزة بمنظم .....                    |
| ١٠٠ | (٣,٤) حالات التذبذب لنظام متعدد الماكينات غير المجهزة بمنظمات ..... |
| ١١١ | (٣,٥) الماكينة المتزامنة المجهزة بمنظم .....                        |
| ١١٧ | (٣,٦) توزيع صدمات القدرة .....                                      |
| ١٣٥ | مسائل الفصل الثالث .....  |
| ١٣٦ | المراجع .....   |

## المحتويات

ك

|          |  |
|----------|--|
| ١٣٧..... | الفصل الرابع: الماكينة التزامنية                 |
| ١٣٧..... | (٤,١) مقدمة                                      |
| ١٣٨..... | (٤,٢) تحويلات بارك                               |
| ١٤١..... | (٤,٣) معادلات وصلية الدفع                        |
| ١٤٦..... | (٤,٤) معادلات الفولتية                           |
| ١٥٠..... | (٤,٥) صياغة معادلات فضا الحالة                   |
| ١٥١..... | (٤,٦) صياغة التيار                               |
| ١٥٣..... | (٤,٧) تحويل لكل وحدة                             |
| ١٦٥..... | (٤,٨) تطبيع معادلات الفولتية                     |
| ١٧١..... | (٤,٩) تطبيع معادلات العزم                        |
| ١٧٥..... | (٤,١٠) العزم والقدرة                             |
| ١٧٨..... | (٤,١١) الدائرة المكافئة لماكينة التزامنية        |
| ١٨٢..... | (٤,١٢) نموذج فضاء - الحالة لوصلية الدفع          |
| ١٩٠..... | (٤,١٣) معادلات الحمل                             |
| ١٩٩..... | (٤,١٤) المحاثة دون العابرة والعابرة وثوابت الزمن |
| ٢٠٦..... | (٤,١٥) النماذج المبسطة للماكينة التزامنية        |
| ٢٣٤..... | (٤,١٦) النماذج الديناميكية لمولد التربينه        |
| ٢٤٠..... | مسائل الفصل الرابع                               |
| ٢٤٦..... | المراجع  |

## الفصل الخامس: تمثيل ومحاكاة الماكينات التزامنية ..... ٢٤٧

(٥,١) مقدمة ..... ٢٤٧

(٥,٢) معادلات حالة الاستقرار والمخططات الطورية ..... ٢٤٨

(٥,٣) ربط الماكينة في موصل لا نهائي خلال خط النقل ..... ٢٥٢

(٥,٤) ماكينة مربوطة بموصل عمومي لا نهائي مع حمل محلي عند طرفي

الماكينة ..... ٢٥٤

(٥,٥) إيجاد شروط حالة الاستقرار ..... ٢٥٩

(٥,٦) أمثلة ..... ٢٦٢

(٥,٧) الشروط الابتدائية لنظام متعدد المكائن ..... ٢٧٤

(٥,٨) تحديد متغيرات ماكينة من بيانات المصنع ..... ٢٧٥

(٥,٩) محاكاة المكائن المتزامنة بالحاسوب التشابهي ..... ٢٨٣

(٥,١٠) المحاكاة الرقمية للمكائن التزامنية ..... ٣٠٥

مسائل الفصل الخامس ..... ٣٣٠

المراجع ..... ٣٣٢

## الفصل السادس: النماذج الخطية للماكينة التزامنية ..... ٣٣٣

(٦,١) مقدمة ..... ٣٣٣

(٦,٢) التقريب الخطي لفضاء الحالة لنموذج التيار لمولد ..... ٣٣٥

(٦,٣) التقريب الخطي لمعادلات الحمل لمسألة الماكينة الواحدة ..... ٣٤٠

(٦,٤) تقريب خطي لنموذج وصلية الدفع ..... ٣٤٦

(٦,٥) النموذج الخطي المبسط ..... ٣٥٣

## المحتويات

م

٣٦٨..... (٦,٦) الرسم التخطيطي

٣٧٠..... (٦,٧) تمثيل فضاء الحالة لنموذج مبسط

٣٧١..... مسائل الفصل السادس

٣٧٢..... المراجع

٣٧٣..... الفصل السابع: أنظمة الاستشارة

٣٧٣..... (٧,١) نظرة مبسطة للتحكم في الاستشارة

٣٧٧..... (٧,٢) تشكيلات التحكم

٣٧٩..... (٧,٣) تشكيلات الاستشارة النموذجية

٣٩١..... (٧,٤) تعريفات نظام التحكم في الاستشارة

٤٠١..... (٧,٥) منظم الفولتية

٤١٠..... (٧,٦) بناء المستشير

٤٣٥..... (٧,٧) استجابة نظام الاستشارة

٤٦٢..... (٧,٨) وصف فضاء الحالة لنظام الاستشارة

٤٧٣..... (٧,٩) تمثيل حاسوبي لأنظمة الاستشارة

٤٨٥..... (٧,١٠) ثوابت النظام النموذجية

٤٩١..... (٧,١١) تأثير الاستشارة في أداء المولد

٤٩٢..... مسائل الفصل السابع

٤٩٨..... المراجع

٥٠١..... الفصل الثامن: تأثير الاستشارة في الاستقرار

٥٠١..... (٨,١) مقدمة

- ٥٠٦..... تأثير الاستثارة في حدود قدرة المولد (٨,٢)
- ٥١٢..... تأثير نظام الاستثارة في الاستقرارية العابرة (٨,٣)
- ٥٢٤..... تأثير الاستثارة في الاستقرارية الدينامية (٨,٤)
- (٨,٥) تحليل جذور المحل الهندسي لماكينة مزودة بمنظم وموصلة بموصل  
عمومي لانتهائي ٥٣٣.....
- ٥٤٣..... التمثيل التقريبي للنظام (٨,٦)
- ٥٥٢..... إشارات التثبيت المكتملة (٨,٧)
- ٥٦٢..... التحليل الخطي للمولد المستقر (٨,٨)
- ٥٦٧..... دراسات الحاسوب (٨,٩)
- ٥٧٧..... دراسات الاستقرارية العابرة بواسطة الحاسوب الرقمي (٨,١٠)
- ٥٩٢..... بعض التعليقات العامة على تأثير الاستثارة في الاستقرارية (٨,١١)
- ٥٩٦..... مسائل الفصل الثامن
- ٥٩٨..... المراجع

## الفصل التاسع: الأنظمة متعددة الماكينات ذات الأحمال ثابتة المعاوقة..... ٦٠١

- ٦٠١..... مقدمة (٩,١)
- ٦٠١..... وصف المشكلة (٩,٢)
- ٦٠٤..... تمثيل مصفوفات الشبكات الحاملة (٩,٣)
- ٦١١..... تحويل محاور الماكينة إلى مرجع النظام (٩,٤)
- ٦١٢..... العلاقة بين تيارات وفولتيات الماكينة (٩,٥)
- ٦١٧..... رتبة النظام (٩,٦)
- ٦١٩..... ماكينات ممثلة بالطرق الكلاسيكية (٩,٧)

## المحتويات

س

- ٦٢٤..... (٩,٨) النموذج الخطي للشبكة
- ٦٣١..... (٩,٩) صيغ هجينة
- ٦٣٤..... (٩,١٠) معادلات الشبكة مع نموذج وصلية الدفق
- ٦٣٦..... (٩,١١) معادلات النظام الكلية
- ٦٣٩..... (٩,١٢) دراسة نظام متعدد المكائن
- ٦٤٦..... مسائل الفصل التاسع
- ٦٤٧..... المراجع

## الملاحق

- ٦٤٩... الملحق (أ) متطابقات في حساب المثلثات خاصة بالأنظمة ثلاثية الطور
- ٦٥١..... الملحق (ب) بعض الطرق الحاسوبية لحل المعادلات التفاضلية
- ٦٧٥..... الملحق (ج) التحويل إلى الصورة لكل وحدة (نظام لكل وحدة)
- ٦٩٢..... الملحق (د) بيانات نظم نمطية
- ٧٢٤..... الملحق (هـ) تعريفات نظام تحكم الاستشارة

## ثبت المصطلحات

- ٧٤١..... أولاً: عربي - إنجليزي
- ٧٤٩..... ثانياً: إنجليزي - عربي
- ٧٧٥..... كشاف الموضوعات
- ..... التصويبات